

원스톱 숓(One Stop Shop) EOAT(End-of-Arm Tooling)용

OnRobot은 산업 자동화를 위한 모든 종류의 그리핑 및 감지 솔루션을 제공합니다.



비용을 절감하고, 수익을 늘려줍니다.

OnRobot은 산업 자동화에 관심이 있는 기업을 위한 최신 그리핑 및 감지 기술을 제공합니다. 어셈블리, 표면 마감, 픽애플레이스, 머신 텐딩 또는 테스트와 같이 공동작업 애플리케이션을 위한 모든 종류의 감지 시스템을 찾을 수 있습니다.

또한 훨씬 간편하게 지능형 로봇을 구축할 수 있습니다. 배치 시간을 **30%까지** 감축해주는 OnRobot 제품은 로봇이 종종 재배치되는 리드 타임이 촉박한 프로젝트 및 환경을 위한 간편한 선택입니다.

OnRobot은 뿐만 아니라 효율적으로 작동하는 그리핑 및 감지 시스템을 개발합니다. 진정한 플러그 앤 프로듀스 OnRobot 솔루션을 이용하면 설치 및 프로그래밍이 완벽히 편리하며, 가장 빠르게 재배치를 구현할 수 있습니다.

최상의 설치 및 프로그래밍 편의를 위해 설계된 그리핑 및 감지 시스템



조립



품질 시험 및 검사



픽애플레이스



머신 텐딩



표면 마감:
디버링, 그라인딩, 폴리싱



포장 및
팔레트화

Rosborg, Denmark

사례 스토리

Rosborg Greenhouse에서 협업 EOAT는 생산성을 최적화하고 단조로운 작업의 감소를 이끌어냅니다. Rosborg Greenhouse에서는 성장하는 수요와 계절적 변동에 대응하기 위해 RG6를 사용하여 허브를 재배하고 포장하는 공정을 자동화하기로 했습니다. 그리퍼는 완력을 쉽게 조절할 수 있어 쥐어짜거나 손상하는 일 없이 부드럽게 허브를 집어서 포장할 수 있습니다. 그리퍼의 유연성 덕분에 Rosborg에서는 다른 크기, 형태 및 무게의 상품을 같은 포장 설비에 추가할 수 있습니다.

“당사에서는 허브와 꽃을 짓누르지 않고 부드럽게 들어 올릴 수 있는 그리퍼를 찾고 있었습니다. R6G 그리퍼는 넓고 부드러운 그립과 정밀하고 유연한 능력 때문에 선택하게 되었습니다.”라고 Henning Jørgensen은 설명합니다.

- ✔️ 직원이 쉽게 재배치할 수 있는 직관성
- ✔️ 단조로운 작업 감소
- ✔️ 넓고 부드러운 그립
- ✔️ 정확하고 유연한 능력
- ✔️ 빠른 ROI
- ✔️ 성수기에 이익의 손실 없이 배로 늘어나는 생산성

사례 스토리의 전체 이야기를 onrobot.com에서 읽어보세요



빠른 교환 장치

- ☑ 쉽고 빠른 공구 교환
- ☑ 날카로운 단면 없는 완전한 협업
- ☑ 여분의 잠금 기술
- ☑ 높은 반복 능력
- ☑ 동급 중 가장 가볍고 얇은 몸체

특허받아 믿을 수 있고 사용이 용이한 잠금 기술과 추가 안전 잠금 구조 및 잠금 스프링을 갖춘 빠른 교환 장치는 모든 협업 로봇 애플리케이션에 이상적입니다.

빠른 교환 장치로 공구 상자에서 필요한 어떤 공구도 가장 쉽고 빠르게 교환할 수 있습니다.



기술 정보

매개 변수

반복성	+/- 0.02 mm
ISO 유형	9409-1
호환성	50-4-M6
페이로드	10kg

제품 개요



RG2
그리퍼



RG6
그리퍼



듀얼
그리퍼



RG2-FT
그리퍼



HEX-E, HEX-H F/T
센서



GECKO
그리퍼



VG10
진공 그리퍼



빠른
교환 장치

RG2 및 RG6 그리퍼

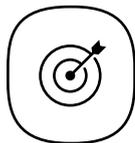
더 높은 ROI를 위한 플러그 앤 프로듀스 그리퍼

- ✔ 외부 케이블 없음
- ✔ 조절 가능한 그리퍼 장착
- ✔ 그리핑 피드백
- ✔ 자동 페이로드 및 TCP 계산
- ✔ 깊이 보정
- ✔ 맞춤형 핑거팁
- ✔ 듀얼 그리퍼

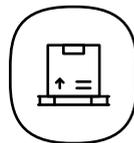
RG2/RG6 협업 그리퍼는 진정한 플러그 앤 프로듀스 솔루션입니다. 빠른 설치와 간단한 프로그래밍은 배치 시간을 30%까지 감소시킵니다.



응용 분야



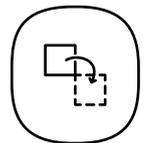
머신 텐딩



포장 및
팔레트화



조립



픽앤플레이스

기술 정보

매개 변수	RG2	RG6
페이로드	2 kg	6 kg
파지력(1N 해상도)	3-40 N	25-120 N
총 왕복운동(1mm 해상도)	110 mm	160 mm
왕복운동 시간(0-110/40-20)	950 ms / 200 ms	950 ms / 200 ms
제품 무게	650 g	1000 g
피드백	힘(3-40 N) 및 너비(0-110 mm) 감지	힘(25-120 N) 및 너비(0-160 mm) 감지

VG10 진공 그리퍼

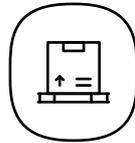
공기 공급 없이도 다양한 크기의 다양한 물체를 처리

- ✔ 외부 케이블 또는 공기 공급 필요 없음
- ✔ 개별 진공 채널이 있는 듀얼 그립
- ✔ 흡입 컵 압의 조정 유연성
- ✔ 조정 가능한 흡입 컵
- ✔ 진공 센서 피드백

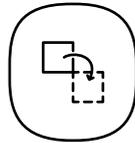
VG10은 협업 로봇 애플리케이션을 위해 특수 설계되었습니다. 진정한 플러그 앤 프로듀스 솔루션인 VG10은 포장에서 풀자마자 생산 설비에 설치하는데 30분이 채 걸리지 않습니다.



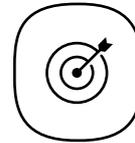
응용 분야



포장 및
팔레트화



픽앤플레이스



머신 텐딩

기술 정보

매개 변수

압이 두 개의 진공 채널과 듀얼 그립 사이로 처리할 수 있는 작업물 크기	10x10mm~500x500mm
페이로드	최대 10kg
조정할 수 있는 진공 범위	0-80%
지원	24V I/O 및 MODBUS RTU RS485
진공 펌프	통합된 전자 BLDC
진공 컵	1-16개
암	4
파지 시간	0.35초
복구 시간	0.20초
IP	54
무게	1.7kg

GECKO 그리퍼

도마뱀처럼 연결, 더 많은 자동화

- ✔ 도마뱀처럼 접착되는 그랩력
- ✔ 공기 시스템 없이 평평한 물체를 집어 올림
- ✔ 고체 또는 구멍이 많은 물체를 들어 올릴 수 있음
- ✔ 즉각적인 그리핑
- ✔ 정밀 그리핑을 위한 통합 하중 센서
- ✔ 근접 센서 - 부품 존재유무

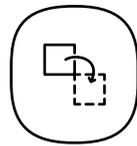
자연에서 영감을 얻은 OnRobot Gecko 기술은 평평하고 매끄러운 어떤 표면에도 부착 및 해제할 수 있습니다. 픽애플레이스 응용 분야를 위한 빠르고 쉬운 그리핑 기술.



응용 분야



포장 및
팔레트화



픽애플레이스



자연에서 영감을
얻은 기술

기술 정보

최대 페이로드 (KG 단위)	연마 강철 / 아크릴 / 유리 / 금속 판재
식품 등급 환경	4.1 / 4.1 / 3.3 / 3.1
기타 환경 - 클리닝 시스템 포함	1.6 / 1.6 / 1.3 / 1.3
사양 또는 특징	가치 / 설명
그리퍼	
더 적은 힘으로 부품을 유지합니까?	예
근접 센서 범위	0-260 mm
최대 접착에 필요한 사전 하중	125 N
패드	
교체 간격	100,000회 사이클



지능형 로봇 배치 더 많은 자동화

OnRobot의 제품들은 새로운 자동화를 가능하게 하여 이전에는 불가능했던 작업을 자동화합니다. OnRobot의 제품과 종합적인 소프트웨어 패키지를 사용하면 사전 프로그래밍된 수많은 산업용 애플리케이션에 액세스할 수 있습니다. 로봇 암에 지능을 더하면 인간의 감지 능력에 더 가까워져 새로운 자동화의 가능성이 열립니다.



HEX-E, HEX-H F/T 센서

촉감을 통해 자동화 간소화

OPTOFORCE 기술

- ✔ 종합적인 소프트웨어 패키지
- ✔ 프로그래밍 기술이 필요하지 않음
- ✔ 중앙 포인팅, 삽입, 핸드 가이드링 또는 경로 기록 등의 기능
- ✔ 정밀 존재유무 감지
- ✔ 이동 중 일정한 힘 유지
- ✔ 로봇의 촉감 추가



미리 프로그램된 OnRobot 힘 감지 애플리케이션과 직관적인 사용자 인터페이스는 촉감을 통한 더욱 빠른 통합과 더욱 용이한 조작을 보장합니다.

응용 분야



조립



표면 마감:
디버링, 그라인딩, 폴리싱



품질 시험 및 검사



기술 정보

매개 변수	HEX-E - 고정밀	HEX-H - 낮은 변형
크기	Ø70x37.5 mm	Ø70x37.5 mm
정격 Fx, y, z(모든 방향)	200 N	200 N
정격 토크	Tz: 6.5 Nm Txy: 10 Nm	Tz: 13 Nm Txy: 20 Nm
해상도(노이즈 없음)	Fxy: 0.2 N Fz: 0.8 N	Fxy: 0.5 N Fz: 1 N
정격 변형	Fxy: ±1.7 mm Fz: ±0.3 mm	Fxy: ±0.6 mm Fz: ±0.25 mm

RG2-FT 그리퍼

지능형 그리핑으로 물체를 보고 접촉

- ✔ 핑거팁에 F/T 센서가 있는 그리퍼
- ✔ 근접 센서를 사용해 작업물 감지
- ✔ 미끄러질 위험을 사전에 감지
- ✔ 정밀 및 단순 깊이 보정
- ✔ 통합 힘 조절식 삽입 소프트웨어
- ✔ 정밀 머신 텐딩, 조립 작업, 협업 작업을 위한 힘/토크 센서

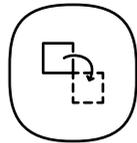


OnRobot RG2-FT로 고정밀 조립 작업을 자동화할 수 있습니다. 핑거팁에 내장된 6축 F/T 센서가 더욱 우수한 생산 품질을 위해 매우 정확한 그리핑을 제공합니다.

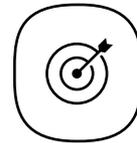
응용 분야



조립



픽앤플레이스



머신 텐딩

기술 정보

일반 속성	최소	일반	최대
총 왕복운동	0 mm	-	98 mm
핑거 위치 해상도	-	0.1 mm	-
파지력(조절 가능)	3 N	-	40 N

힘 센서	Fxy	Fz	Txy	Tz
공칭 용량(N.C)	20 N	40 N	0.7 Nm	0.5 Nm
노이즈 없는 해상도	0.1 N	0.4 N	0.008 Nm	0.005 Nm

근접 센서	최소	일반	최대
해상도	-	2 mm	-

담당 현지 **OnRobot** 파트너에게 연락

sales@onrobot.com

www.onrobot.com

OnRobot EOAT(End-of-Arm Tooling)는 인증된 파트너가 판매합니다.
onrobot.com/partners에서 현지 OnRobot 파트너를 검색하십시오.

현지 **OnRobot** 파트너에게 연락

sales@onrobot.com
www.onrobot.com



OnRobot A/S
Teglvaerksvej 47H
5220 Odense SØ
Denmark
+45 53 53 57 37